

## 材料の力学1 第12回演習問題 (2024/7/8 実施)

- [1] 図1に示すような不静定はりについて考える．点Oにて壁に固定，点Bにて単純支持されており，A点に集中モーメント  $M_A$  が作用している．はりの断面二次モーメントを  $I$ ，弾性係数は  $E$  とする．このとき以下の問いに答えよ．

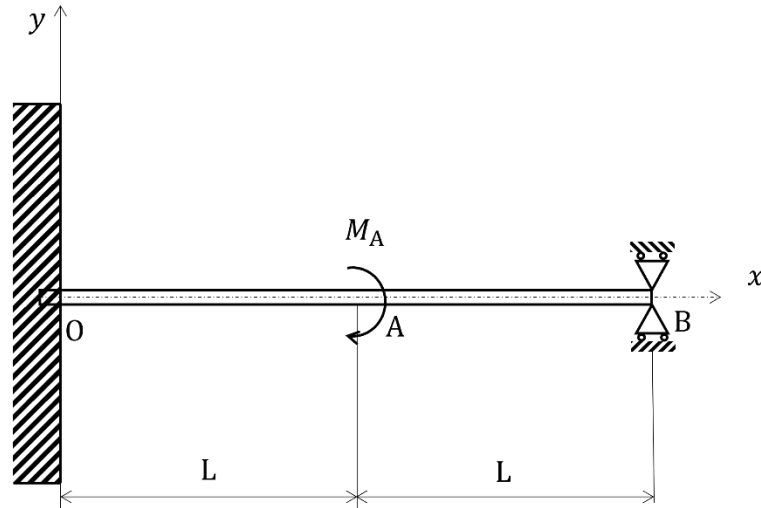


Fig. 1 片方固定，片方支持の不静定はり

- (1) 点Oおよび点Bに作用する反力をそれぞれ  $R_O$ ,  $R_B$ ，また点Oに作用する反モーメントを  $M_O$  とする．このときのはりに関する力のつり合い式，および点Bまわりの力のモーメントのつり合い式をそれぞれ求めよ．
- (2) はりに生じるせん断力  $Q(x)$ ，曲げモーメント  $M(x)$  を  $R_O$ ,  $M_A$ ,  $L$ ,  $x$  のみを含んだ形でそれぞれ求めよ．
- (3) はりが点Oで固定され，また点Aで連続であることを用いて，たわみ角  $v'(x)$ ，たわみ  $v(x)$  を  $R_O$ ,  $M_A$ ,  $L$ ,  $x$ ,  $E$ ,  $I$  のみを含んだ形でそれぞれ求めよ．
- (4) はりが点Bで支持されていることを用いて，反力  $R_O$ ,  $R_B$ ，反モーメント  $M_O$  を  $M_A$ ,  $L$  のみを含んだ形でそれぞれ求めよ．
- (5) (1)～(4)の結果を用いてはり全体の SFD, BMD を示せ．

- (1) 点 O および点 B に作用する反力をそれぞれ  $R_O$ ,  $R_B$ , また点 O に作用する反モーメントを  $M_O$  とする. このときのはりに関する力のつり合い式, および点 B まわりの力のモーメントのつり合い式をそれぞれ求めよ.

はり全体の FBD は以下の通り.

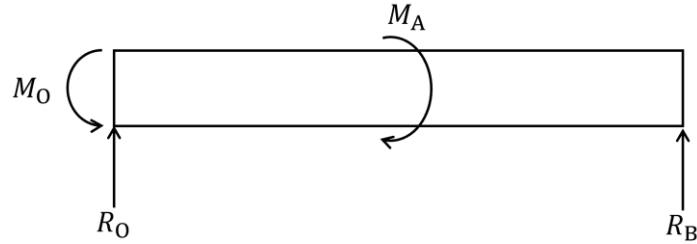


Fig. 1.1 はり全体の FBD

図 1.1 より, 力のつり合い式および点 B まわりの力のモーメントのつり合い式はそれぞれ以下の通り.

$$R_O + R_B = 0 \quad (1.1)$$

$$\begin{aligned} M_O - M_A - 2R_O L &= 0 \\ M_O &= M_A + 2R_O L \end{aligned} \quad (1.2)$$

- (2) はりに生じるせん断力  $Q(x)$ , 曲げモーメント  $M(x)$  を  $R_O$ ,  $M_A$ ,  $L$ ,  $x$  のみを含んだ形でそれぞれ求めよ.

$x=L$  に集中曲げモーメント  $M_A$  が負荷されていることから, 以下のように場合分けて考える.

- (i)  $0 \leq x \leq L$  の場合

任意の仮想断面におけるせん断力を  $Q_1(x)$ , 曲げモーメントを  $M_1(x)$  とすると, FBD は以下の通り.

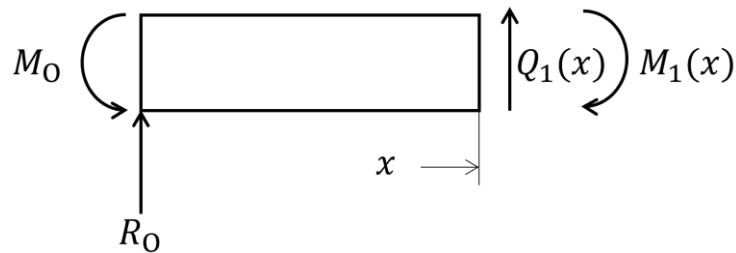


Fig. 1.2  $0 \leq x \leq L$  におけるはりの FBD

図 1.2 において力のつり合い式を考えると

$$Q_1(x) + R_0 = 0 \quad (1.3)$$

$$Q_1(x) = -R_0 \quad (1.4)$$

また、点 O まわりのモーメントのつり合い式より

$$M_0 + Q_1(x)x - M_1(x) = 0 \quad (1.5)$$

$$\begin{aligned} \therefore M_1(x) &= M_0 + Q_1(x)x \\ &= M_A + 2R_0L - R_0x \end{aligned} \quad (1.6)$$

(ii)  $L \leq x \leq 2L$  の場合

任意の仮想断面におけるせん断力を  $Q_2(x)$ ，曲げモーメントを  $M_2(x)$  とすると，FBD は以下の通り．

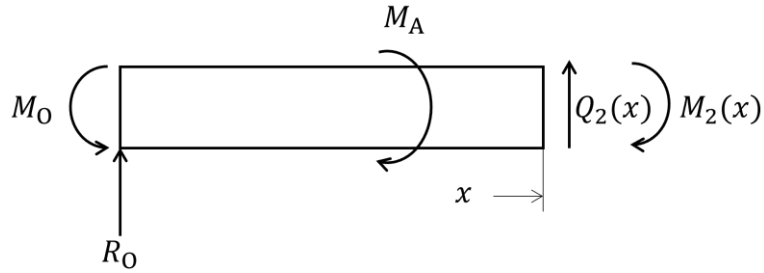


Fig. 1.3  $L \leq x \leq 2L$  におけるはりの FBD

図 1.3 において力のつり合い式を考えると

$$Q_2(x) + R_0 = 0 \quad (1.9)$$

$$Q_2(x) = -R_0 \quad (1.10)$$

また、点 O まわりのモーメントのつり合い式より

$$M_0 + Q_2(x)x - M_A - M_2(x) = 0 \quad (1.11)$$

$$\begin{aligned}
\therefore M(x) &= M_O + Q_2(x)x - M_A \\
&= M_A + 2R_O L - R_O x - M_A \\
&= 2R_O L - R_O x
\end{aligned} \tag{1.12}$$

(3) はりが点 O で固定され、また点 A で連続であることを用いて、たわみ角  $v'(x)$ 、たわみ  $v(x)$  を  $R_O$ ,  $M_A$ ,  $L$ ,  $x$ ,  $E$ ,  $I$  のみを含んだ形でそれぞれ求めよ。

本問題は不静定問題であることから、 $R_O$  を用いたまま、たわみ角やたわみを求め、境界条件より  $R_O$  を消去する。曲げモーメントとたわみの関係式より、

$$-EI \frac{d^2 v}{dx^2} = M(x) = \begin{cases} M_A + 2R_O L - R_O x & (0 \leq x \leq L) \\ 2R_O L - R_O x & (L \leq x \leq 2L) \end{cases} \tag{1.15}$$

したがってこれらを区間に分けて積分し、境界条件を適用させる。なお  $C_1 \sim C_4$  は積分定数である。

(i)  $0 \leq x \leq L$  の場合

式(1.15)より

$$-EI v_1''(x) = M_A + 2R_O L - R_O x \tag{1.16}$$

$$-EI v_1'(x) = -\frac{1}{2} R_O x^2 + (M_A + 2R_O L)x + C_1 \tag{1.17}$$

$$-EI v_1(x) = -\frac{1}{6} R_O x^3 + \frac{1}{2} (M_A + 2R_O L)x^2 + C_1 x + C_2 \tag{1.18}$$

(ii)  $L \leq x \leq 2L$  の場合

同様に

$$-EI v_2''(x) = 2R_O L - R_O x \tag{1.19}$$

$$-EI v_2'(x) = -\frac{1}{2} R_O x^2 + 2R_O Lx + C_3 \tag{1.20}$$

$$-EIv_2(x) = -\frac{1}{6}R_0x^3 + R_0Lx^2 + C_3x + C_4 \quad (1.21)$$

ここではりは点 O で固定されていることから,  $x=0$  においてたわみ角およびたわみはそれぞれ 0 である. このことより

$$EIv_1'(0) = C_1 = 0 \therefore C_1 = 0 \quad (1.22)$$

$$EIv_1(0) = C_2 = 0 \therefore C_2 = 0 \quad (1.23)$$

またやはり点 A で連続であることから,  $v_1'(L) = v_2'(L)$ ,  $v_1(L) = v_2(L)$  が成り立つので

$$-\frac{1}{2}R_0x^2 + (M_A + 2R_0L)L = -\frac{1}{2}R_0L^2 + 2R_0L^2 + C_3 \quad (1.24)$$

$$\therefore C_3 = M_AL \quad (1.25)$$

$$\begin{aligned} & -\frac{1}{6}R_0L^3 + \frac{1}{2}(M_A + 2R_0L)L^2 \\ & = -\frac{1}{6}R_0L^3 + R_0L^3 + M_AL^2 + C_4 \end{aligned} \quad (1.26)$$

$$\therefore C_4 = -\frac{1}{2}M_AL^2 \quad (1.27)$$

以上のことより, たわみ角  $v'(x)$ , たわみ  $v(x)$  はそれぞれ以下の通り.

$0 \leq x \leq L$  の場合

$$\begin{aligned} v_1'(x) &= -\frac{1}{EI} \left\{ -\frac{1}{2}R_0x^2 + (M_A + 2R_0L)x \right\} \\ v_1(x) &= -\frac{1}{EI} \left\{ -\frac{1}{6}R_0x^3 + \frac{1}{2}(M_A + 2R_0L)x^2 \right\} \end{aligned} \quad (1.28)$$

$L \leq x \leq 2L$  の場合

$$\begin{aligned} v_2'(x) &= -\frac{1}{EI} \left( -\frac{1}{2}R_0x^2 + 2R_0Lx + M_AL \right) \\ v_2(x) &= -\frac{1}{EI} \left( -\frac{1}{6}R_0x^3 + R_0Lx^2 + M_ALx - \frac{1}{2}M_AL^2 \right) \end{aligned} \quad (1.29)$$

- (4) はりが点 B で支持されていることを用いて, 反力  $R_O$ ,  $R_B$ , 反モーメント  $M_O$  を  $M_A$ ,  $L$  のみを含んだ形でそれぞれ求めよ.

はりは点 B において単純支持されていることから,  $x=2L$  におけるたわみは 0 である.  
これより

$$-EIv_2(2L) = \left\{ -\frac{1}{6}R_O(2L)^3 + R_O L(2L)^2 + M_A L(2L) - \frac{1}{2}M_A L^2 \right\} = 0 \quad (1.30)$$

式(1.1), (1.2), (1.30)より

$$R_O = -\frac{9M_A}{16L} \quad (1.31)$$

$$R_B = \frac{9M_A}{16L} \quad (1.32)$$

$$M_O = -\frac{1}{8}M_A \quad (1.33)$$

- (5) (1)～(4)の結果を用いてはり全体の SFD, BMD を示せ.

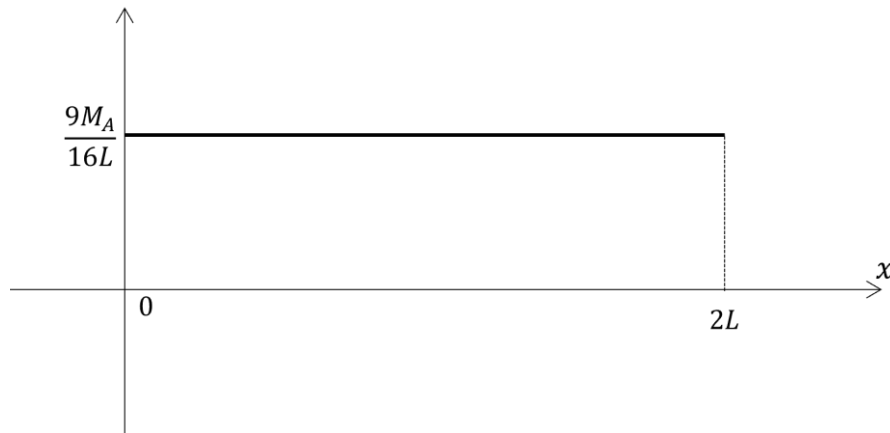


Fig. 1.4 はりの SFD

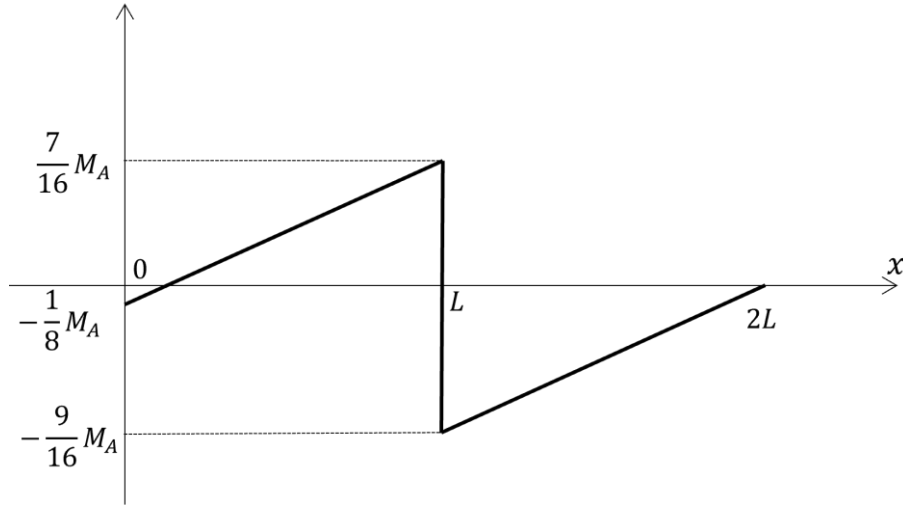


Fig. 1.5 はりの BMD

なお,  $Q(x)$ と  $M(x)$ の算出には(1)～(4)の結果から導いた以下の式を用いた.

$$Q(x) = -R_0 = \frac{9M_A}{16L} \quad (1.34)$$

$$M(x) = \begin{cases} M_A + 2R_0L - R_0x = M_A - \frac{9M_A}{16L}(2L - x) & (0 \leq x \leq L) \\ 2R_0L - R_0x = -\frac{9M_A}{16L}(2L - x) & (L \leq x \leq 2L) \end{cases} \quad (1.35)$$

[2] 図2に示すようなはりについて考える．両端(点 O, 点 C)で単純支持されており, OA 間, BC 間には, 分布荷重 $f_0$ が作用している．はりの原点から  $3L/2$  の点を点 M とする．はりの断面は図 2(b)に示すような半径  $r_0$  の円形である．またはりの弾性係数を  $E$  とする．このとき以下の問いに答えよ．

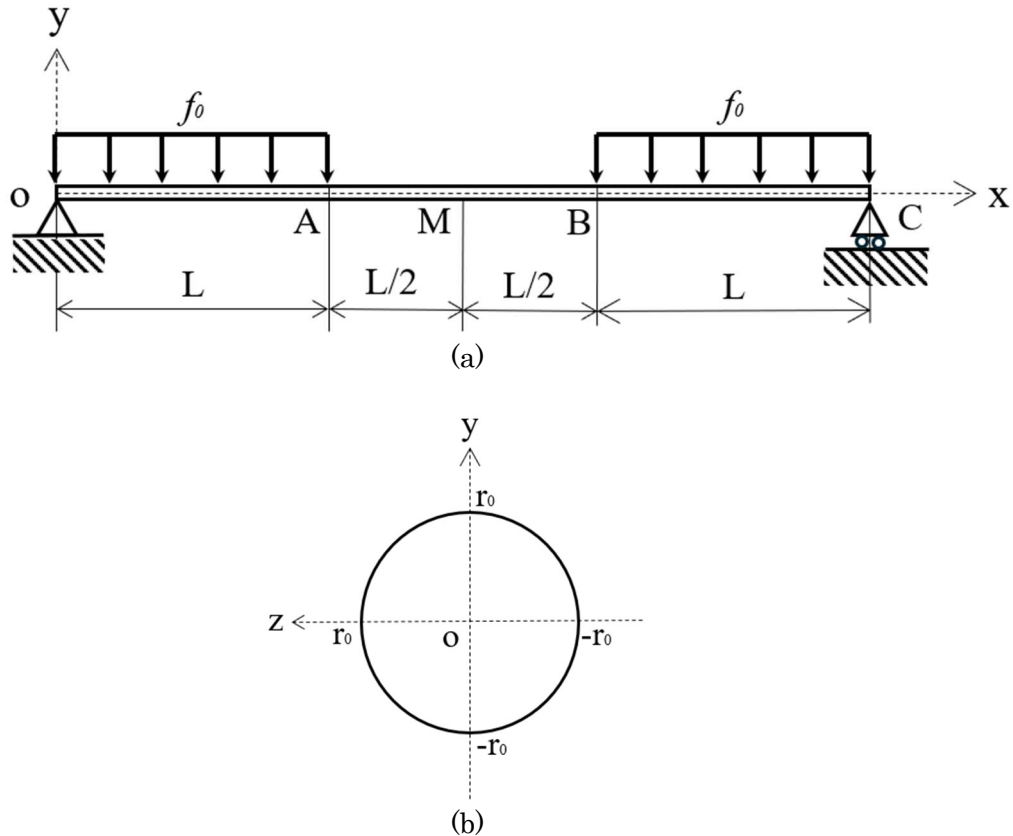


Fig. 2 両端単純支持のはり．

- (1) はりの  $z$  軸に関する断面 2 次モーメント  $I_z$  を求めよ．以下の公式を用いても良い．

$$\int \sin^2 \theta \cos^2 \theta d\theta = \frac{\theta}{8} - \frac{\sin 4\theta}{32}$$

- (2) はり全体の SFD, BMD を描け．曲げモーメントは時計方向を正とする．  
 (3) 点 O でのたわみ  $v_O$ , 対称性に注意して点 M におけるたわみ角  $v'_M$  を求めよ．  
 (4) 最大たわみ  $v_{MAX}$  を求めよ．但し(1)で求めた断面二次モーメントを代入して答えよ．



(1) このはりの  $z$  軸に関する断面 2 次モーメント  $I_z$  を求めよ.

図 2(b)より断面が  $z$  軸に関して対称であるので, 図 2.1 のように上半分を考える.

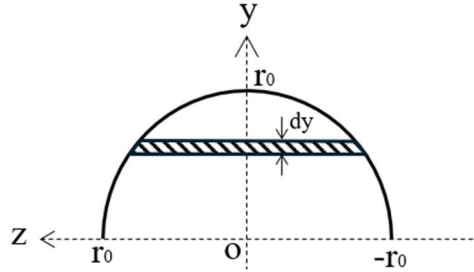


Fig.2.1 断面( $z$  軸上側)

このとき断面 2 次モーメントは以下の式より求める.

$$I_z = \int_A y^2 dA \quad (2.1)$$

図 2.1 の斜線部に関して微小要素を考えると長方形と近似できる. このとき  $y$ ,  $z$ ,  $dy$  が半径  $r_0$ , 角度  $\theta$  を用いると以下のように表せる.

$$\begin{aligned} y &= r_0 \sin \theta \\ dy &= r_0 \cos \theta d\theta \\ z &= r_0 \cos \theta \end{aligned} \quad (2.2)$$

よって, 面積  $dA$  が以下のように求まる.

$$dA = 2z \cdot dy = 2r_0^2 \cos^2 \theta d\theta \quad (2.3)$$

よって断面 2 次モーメントは以下のように求まる.

$$\begin{aligned} I_z &= \int_A y^2 dA \\ &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} (r_0 \sin \theta)^2 \cdot 2r_0^2 \cos^2 \theta d\theta \\ &= 4r_0^4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \theta \cos^2 \theta d\theta \\ &= r_0^4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 2\theta d\theta \\ &= \frac{r_0^4}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos 4\theta) d\theta \\ &= \frac{r_0^4}{2} \left[ \theta - \frac{\sin 4\theta}{4} \right]_0^{\frac{\pi}{2}} \\ &= \frac{\pi r_0^4}{4} \end{aligned} \quad (2.4)$$

※別解

図 2.1 の斜線部に関して微小要素を考えると長方形と近似できる．このとき  $z$  が半径  $r_0$ ,  $y$  を用いると以下のように表せる．

$$z = \sqrt{r_0^2 - y^2} \quad (2.5)$$

よって，面積  $dA$  が以下のように求まる．

$$dA = 2z \cdot dy = 2\sqrt{r_0^2 - y^2}dy \quad (2.6)$$

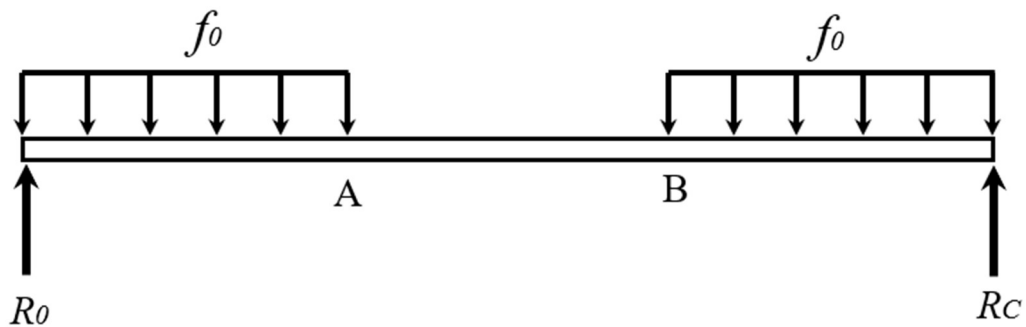
よって断面 2 次モーメントは以下のように求まる．

$$\begin{aligned} I_z &= \int_A y^2 dA \\ &= 2 \int_{-r_0}^{r_0} y^2 \sqrt{r_0^2 - y^2} dy \\ &= 4 \left[ \frac{2y^3 - r_0^2 y}{8} \sqrt{r_0^2 - y^2} + \frac{r_0^4}{8} \sin^{-1} \frac{y}{r_0} \right]_0^{r_0} \\ &= \frac{r_0^4}{2} \sin^{-1} 1 \\ &= \frac{\pi r_0^4}{4} \end{aligned} \quad (2.7)$$

(2) はり全体の SFD, BMD を描け．曲げモーメントは時計方向を正とする．

はじめに全体の FBD を描き点 O, C における反力を求める．全体の FBD を図 2.2 に示し，点 O における反力を  $R_0$ ，点 C における反力を  $R_C$  とおく．

Fig.2.2 FBD



力のつり合いより,

$$\begin{aligned} R_O - f_0L - f_0L + R_C &= 0 \\ \therefore R_O + R_C &= 2f_0L \end{aligned} \quad (2.8)$$

対称性より,

$$R_O = R_C = f_0L \quad (2.9)$$

次に  $0 \leq x \leq \frac{3}{2}L$  において, それぞれの位置における FBD を描き, せん断力  $Q$  と曲げモーメント  $M$  を求める.

(i)  $0 \leq x \leq L$

FBD は以下のように描ける.

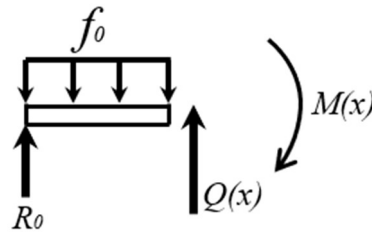


Fig.2.3 FBD

せん断力  $Q(x)$  は力のつり合いより以下のように求まる.

$$\begin{aligned} R_O + Q(x) &= f_0x \\ \therefore Q(x) &= f_0x - R_O = f_0(x - L) \end{aligned} \quad (2.10)$$

曲げモーメント  $M(x)$  は O 点まわりのモーメントのつり合いより以下のように求まる.

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}f_0x^2 + M(x) &= Q(x)x \\ \therefore M(x) &= Q(x)x - \frac{1}{2}f_0x^2 = \frac{1}{2}f_0x^2 - f_0Lx \end{aligned} \quad (2.11)$$

(ii)  $L \leq x \leq \frac{3}{2}L$

FBD は以下のように描ける.

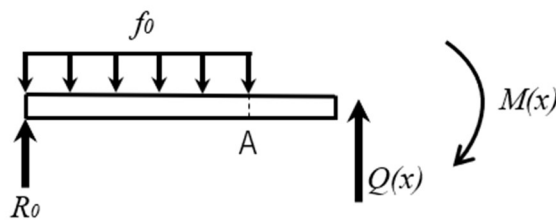


Fig.2.4 FBD

せん断力  $Q(x)$  は力のつり合いより以下のように求まる.

$$\begin{aligned} R_0 - f_0 L + Q(x) &= 0 \\ \therefore Q(x) &= -R_0 + f_0 L = 0 \end{aligned} \quad (2.12)$$

曲げモーメント  $M(x)$  は O 点まわりのモーメントのつり合いより以下のように求まる.

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} f_0 L^2 + M(x) &= Q(x) x \\ \therefore M(x) &= Q(x) x - \frac{1}{2} f_0 L^2 = -\frac{1}{2} f_0 L^2 \end{aligned} \quad (2.13)$$

※別解

曲げモーメント  $M(x)$  を  $x$  点まわりのモーメントから求める場合は, 図 2.5 のように OA 間の分布荷重を, OA 間の分布荷重と同方向の  $Ox$  間の分布荷重と OA 間の分布荷重と逆方向の分布荷重がかかっていると考え, つり合い式をたて求める.

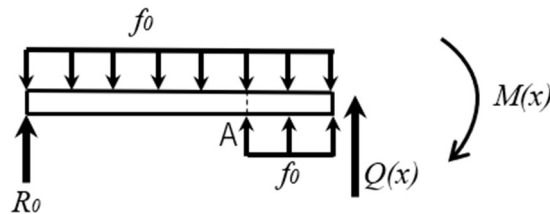


Fig.2.5 FBD

よって曲げモーメント  $M(x)$  は  $x$  点まわりのモーメントのつり合いより以下のように求まる.

$$\begin{aligned} M(x) + R_0 x + \frac{1}{2} f_0 (x - L)^2 &= \frac{1}{2} f_0 x^2 \\ \therefore M(x) &= -\frac{1}{2} f_0 L^2 \end{aligned} \quad (2.14)$$

点 M において対称であるため, SFD, BMD は以下のように描ける.

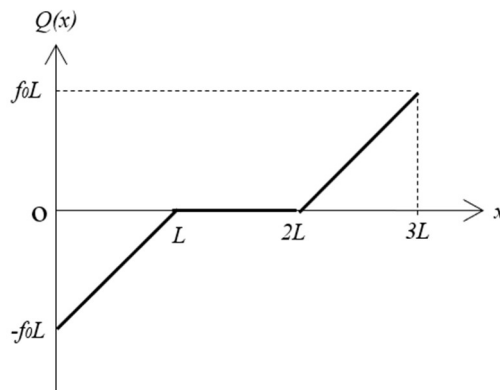


Fig.2.6 SFD

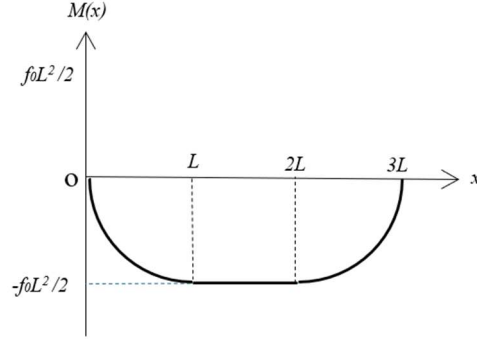


Fig.2.7 BMD

(3) 点Oでのたわみ $v_0$ , 点Mにおけるたわみ角 $v'_M$ を求めよ.

点Oは単純支持であり, たわみは0となる. また点Mにおいて対称であるため, たわみ角は0となる. よって以下のように求まる.

$$v_0 = 0, v'_M = 0 \quad (2.15)$$

(4) 最大たわみ $v_{\text{MAX}}$ を求めよ. 但し(1)で求めた断面二次モーメントを代入して答えよ.

(2)と同様に $0 \leq x \leq \frac{3}{2}L$ において場合分けを行う.

(i)  $0 \leq x \leq L$

式(2.11)よりたわみの基礎式が以下ようになる.

$$EIv_1''(x) = -M = f_0Lx - \frac{1}{2}f_0x^2 \quad (2.16)$$

両辺を積分することで, たわみ角 $v'_1(x)$ とたわみ $v_1(x)$ が以下のように求まる.

$$EIv_1'(x) = -\frac{1}{6}f_0x^3 + \frac{1}{2}f_0Lx^2 + C_1 \quad (2.17)$$

$$EIv_1(x) = -\frac{1}{24}f_0x^4 + \frac{1}{6}f_0Lx^3 + C_1x + C_2 \quad (2.18)$$

$C_1, C_2$ は積分定数である.

(ii)  $L \leq x \leq \frac{3}{2}L$

式(2.13)よりたわみの基礎式が以下ようになる.

$$EIv_2''(x) = -M = \frac{1}{2}f_0L^2 \quad (2.19)$$

両辺を積分することで, たわみ角 $v'_2(x)$ とたわみ $v_2(x)$ が以下のように求まる.

$$EIv_2'(x) = \frac{1}{2}f_0L^2x + C_3 \quad (2.20)$$

$$Elv_2(x) = \frac{1}{4}f_0L^2x^2 + C_3x + C_4 \quad (2.21)$$

$C_3, C_4$ は積分定数である.

点 O におけるたわみ, 点 M におけるたわみ角が 0 である. また  $x = L$  におけるたわみ, たわみ角が等しいため, 境界条件が以下のように求まる.

$$\begin{aligned} v_1(0) &= 0 \\ v_2'\left(\frac{3}{2}L\right) &= 0 \\ v_1'(L) &= v_2'(L) \\ v_1(L) &= v_2(L) \end{aligned} \quad (2.22)$$

よって, それぞれ代入すると, 積分定数が以下のように求まる.

$$\begin{aligned} Elv_1(0) &= C_2 = 0 \\ \therefore C_2 &= 0 \end{aligned} \quad (2.23)$$

$$Elv_2'\left(\frac{3}{2}L\right) = \frac{3}{4}f_0L^3 + C_3 = 0 \quad (2.24)$$

$$\therefore C_3 = -\frac{3}{4}f_0L^3$$

$$\begin{aligned} Elv_1'(L) &= Elv_2'(L) \\ -\frac{1}{6}f_0L^3 + \frac{1}{2}f_0L^3 + C_1 &= \frac{1}{2}f_0L^3 - \frac{3}{4}f_0L^3 \end{aligned} \quad (2.25)$$

$$\therefore C_1 = -\frac{7}{12}f_0L^3$$

$$\begin{aligned} Elv_1(L) &= Elv_2(L) \\ -\frac{1}{24}f_0L^4 + \frac{1}{6}f_0L^4 - \frac{7}{12}f_0L^4 &= \frac{1}{4}f_0L^4 - \frac{3}{4}f_0L^4 + C_4 \end{aligned} \quad (2.26)$$

$$\therefore C_4 = \frac{1}{24}f_0L^4$$

よって  $0 \leq x \leq \frac{3}{2}L$  におけるたわみ角, たわみは以下のように求まる.

$$Elv_1'(x) = -\frac{1}{6}f_0x^3 + \frac{1}{2}f_0Lx^2 - \frac{7}{12}f_0L^3 \quad (0 \leq x \leq L) \quad (2.27)$$

$$Elv_1(x) = -\frac{1}{24}f_0x^4 + \frac{1}{6}f_0Lx^3 - \frac{7}{12}f_0L^3x \quad (0 \leq x \leq L) \quad (2.28)$$

$$Elv_2'(x) = \frac{1}{2}f_0L^2x - \frac{3}{4}f_0L^3 \quad \left(L \leq x \leq \frac{3}{2}L\right) \quad (2.29)$$

$$EIv_2(x) = \frac{1}{4}f_0L^2x^2 - \frac{3}{4}f_0L^3x + \frac{1}{24}f_0L^4 \quad \left(L \leq x \leq \frac{3}{2}L\right) \quad (2.30)$$

最大たわみをとるのはたわみ角が 0 のときである．そのときの $x$ を求める．

式(2.27)が 0 となるのは $x = -0.94L, 1.56L, 2.38L$ のときであり，これは $0 \leq x \leq L$ の条件を満たさない．よって $0 \leq x \leq L$ ではたわみ角が 0 になることはない．

式(2.29)が 0 となるのは $x = 1.5L$ のときである． $L \leq x \leq \frac{3}{2}L$ の条件も満たすため，点 M において最大たわみをとる．

したがって点 M におけるたわみ  $v_{MAX}$  を求めると以下のようになる．

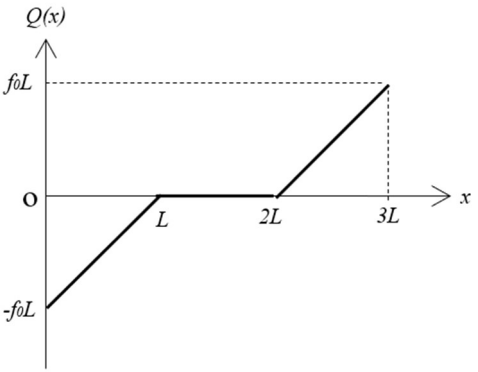
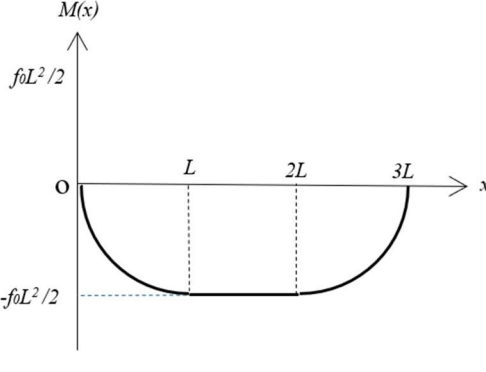
$$\begin{aligned} EIv_{MAX} &= EIv_2\left(\frac{3}{2}L\right) = \frac{9}{16}f_0L^4 - \frac{9}{8}f_0L^4 + \frac{1}{24}f_0L^4 \\ \therefore v_{MAX} &= -\frac{25}{48}\frac{f_0L^4}{EI} = -\frac{25}{12}\frac{f_0L^4}{E\pi r_0^4} \end{aligned} \quad (2.31)$$

2024 年 7 月 9 日	材料力学 1	学籍番号： 氏名：
解答用紙(第 12 回)		

[1]

<p>(1)</p> $R_O + R_B = 0$ $M_O - M_A - 2R_O L = 0$	<p>(2) <math>0 \leq x \leq L</math> 間</p> $Q_1(x) = -R_O$ $M_1(x) = M_A + 2R_O L - R_O x$ <p><math>L \leq x \leq 2L</math> 間</p> $Q_2(x) = -R_O$ $M(x) = 2R_O L - R_O x$
<p>(3) <math>0 \leq x \leq L</math></p> $v_1'(x) = -\frac{1}{EI} \left\{ -\frac{1}{2} R_O x^2 + (M_A + 2R_O L)x \right\}$ $v_1(x) = -\frac{1}{EI} \left\{ -\frac{1}{6} R_O x^3 + \frac{1}{2} (M_A + 2R_O L)x^2 \right\}$ <p><math>L \leq x \leq 2L</math></p> $v_2'(x) = -\frac{1}{EI} \left( -\frac{1}{2} R_O x^2 + 2R_O Lx + M_A L \right)$ $v_2(x) = -\frac{1}{EI} \left( -\frac{1}{6} R_O x^3 + R_O Lx^2 + M_A Lx - \frac{1}{2} M_A L^2 \right)$	
<p>(4) <math>R_O = -\frac{9M_A}{16L}</math>                      <math>R_B = \frac{9M_A}{16L}</math>                      <math>M_O = -\frac{1}{8} M_A</math></p>	
<p>(5) SFD</p> <p>The diagram shows a horizontal line at <math>Q = -\frac{9M_A}{16L}</math> from <math>x=0</math> to <math>x=2L</math>. The vertical axis is labeled with <math>\frac{9M_A}{16L}</math> and the horizontal axis with <math>0</math> and <math>2L</math>.</p>	<p>(5) BMD</p> <p>The diagram shows a linear increase from <math>M = -\frac{1}{8} M_A</math> at <math>x=0</math> to <math>M = \frac{7}{16} M_A</math> at <math>x=L</math>, followed by a linear decrease to <math>M = 0</math> at <math>x=2L</math>. The vertical axis is labeled with <math>\frac{7}{16} M_A</math>, <math>0</math>, <math>-\frac{1}{8} M_A</math>, and <math>-\frac{9}{16} M_A</math>. The horizontal axis is labeled with <math>0</math>, <math>L</math>, and <math>2L</math>.</p>



[2]	
(1)	$\frac{\pi r_0^4}{4}$
(2)	
<p>SFD</p> 	<p>BMD</p> 
(3)	
$v_0$  0	$v'_M$  0
(4)	$-\frac{25}{12} \frac{f_0 L^4}{E \pi r_0^4}$