

[1] 平面応力状態にある弾性体において、せん断応力  $\tau=48$  [MPa]が図1のように作用している。その結果、弾性体の表面に描かれた正方形OABC(一辺の長さ  $a=50$ [mm])が  $n$  軸に関して対称である平行四辺形OA'B'C'に変形した。ただし、A,B点の  $y$  方向の変位、B,C点の  $x$  方向の変位はともに  $b=1\times10^{-2}$ [mm]であり、正方形の一辺の長さに対し十分小さいものである。 $n$ - $t$  座標系は  $x$ - $y$  座標系を反時計回りに  $45^\circ$ 回転した座標系である。弾性体の材料定数を縦弾性係数  $E$ 、ポアソン比  $\nu=0.3$  とし、以下の設問に答えよ。

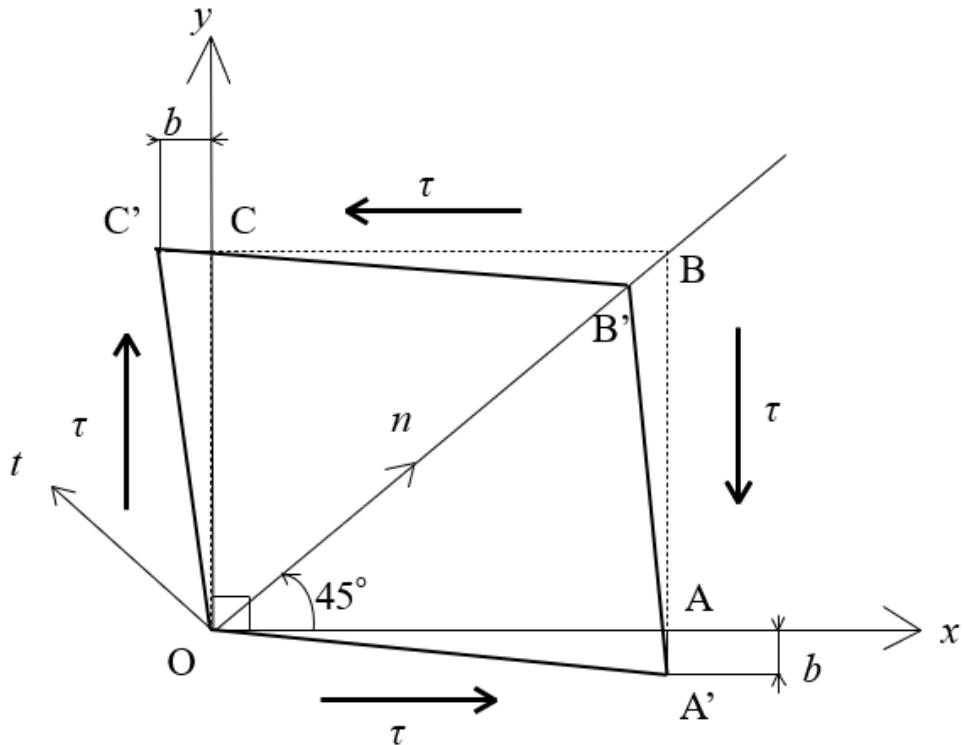


Fig.1 平面応力状態にある弾性体

- (1)  $x$  方向の垂直ひずみ  $\varepsilon_x$ ,  $y$  方向の垂直ひずみ  $\varepsilon_y$ , せん断ひずみ  $\gamma_{xy}$ を求める,  $\mu$ を含む形式で表せ。ただし、 $\mu$ は  $10^{-6}$ を表す。
- (2) 点  $B(a,a)$ が変形後に点  $B'(a-b,a-b)$ になったとして、 $n$  方向の垂直ひずみ  $\varepsilon_n$ を求める,  $\mu$ を含む形式で表せ。
- (3) (1)の結果を用いて、 $x$ - $y$  座標系のひずみテンソルを求め、モールのひずみ円を描き、中心と半径を明記せよ。
- (4) (3)で描いたモールのひずみ円から  $n$ - $t$  座標系におけるひずみテンソルを求め、 $\mu$ を含む形式で表せ。
- (5)  $x$ - $y$  座標系における応力テンソルからモールの応力円を描き、中心と半径を明記せよ。さらに、 $n$ - $t$  座標系における応力テンソルを求めよ。(単位は書かなくてよい)
- (6) 平面応力状態下の応力-ひずみの関係式  $\varepsilon_n = \frac{1}{E}(\sigma_n - \nu\sigma_t)$  に対して、(2)で求めたひずみと、(5)で求めた応力を適用することで、弾性体の縦弾性係数  $E$ を求める。

(1)  $x$  方向の垂直ひずみ方向の垂直ひずみ  $\varepsilon_x$ ,  $y$  方向の垂直ひずみ  $\varepsilon_y$ , せん断ひずみ  $\gamma_{xy}$  を求め,  $\mu$  を含む形式で表せ. ただし,  $\mu$  は  $10^{-6}$  を表す.

ひずみの定義から以下のように求められる.

$$\varepsilon_x = \frac{OA' - OA}{OA} = 0 \mu \quad (1.1)$$

$$\varepsilon_y = \frac{OC' - OC}{OC} = 0 \mu \quad (1.2)$$

$$\gamma_{xy} = -\frac{AA'}{OA} - \frac{CC'}{OC} = -\frac{b}{a} - \frac{b}{a} = -\frac{2b}{a} = -\frac{2 \times 1 \times 10^{-2}}{50} = -400 \mu \quad (1.3)$$

(2) 点  $B(a, a)$  が変形後に  $B'(a-b, a-b)$  になったとして,  $n$  方向の垂直ひずみ  $\varepsilon_n$  を求め,  $\mu$  を含む形式で表せ.

線分  $OB$  の長さ  $L_n$  は, 三平方の定理より以下のように求められる.

$$L_n = \sqrt{(a-b)^2 + (a-b)^2} = \sqrt{2}(a-b) \quad (1.4)$$

よって,  $n$  方向の垂直ひずみ  $\varepsilon_n$  は以下のように求められる.

$$\varepsilon_n = \frac{L_n - \sqrt{2}a}{\sqrt{2}a} = \frac{\sqrt{2}(a-b) - \sqrt{2}a}{\sqrt{2}a} = -\frac{b}{a} = -\frac{1 \times 10^{-2}}{50} = -200 \mu \quad (1.5)$$

(3) (1)の結果を用いて,  $x$ - $y$  座標系のひずみテンソルを求め, モールのひずみ円を描き, 中心と半径を明記せよ.

(1)の結果から, ひずみテンソルは以下のように求められる.

$$\begin{pmatrix} \varepsilon_x & \frac{\gamma_{xy}}{2} \\ \frac{\gamma_{xy}}{2} & \varepsilon_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -200 \\ -200 & 0 \end{pmatrix} \mu \quad (1.6)$$

したがって, モールのひずみ円は以下のように描くことができる.

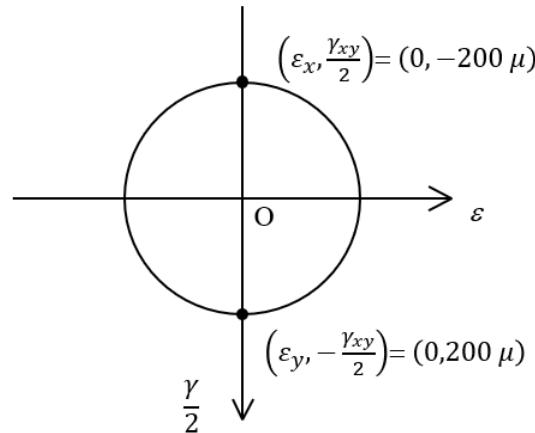


Fig.1.1  $x$ - $y$  座標におけるモールのひずみ円

モールのひずみ円の中心( $\varepsilon_c, 0$ )と半径  $r$  は以下のように求められる.

$$\begin{aligned}\varepsilon_c &= \frac{1}{2} (\varepsilon_x + \varepsilon_y) = 0 \\ (\varepsilon_c, 0) &= (0, 0)\end{aligned}\tag{1.7}$$

$$r = \frac{1}{2} \sqrt{(\varepsilon_x + \varepsilon_y)^2 + \gamma_{xy}^2} = 200\mu\tag{1.8}$$

(4) (3)で描いたモールのひずみ円から  $n$ - $t$  座標系におけるひずみテンソルを求め,  $\mu$  を含む形式で表せ.  
 $n$ - $t$  座標は  $x$ - $y$  座標を反時計回りに  $45^\circ$  回転させたものである. モールのひずみ円では, 反時計回りに  $2$  倍の  $90^\circ$  回転させればよい. したがって, モールのひずみ円は以下のように描くことができる.

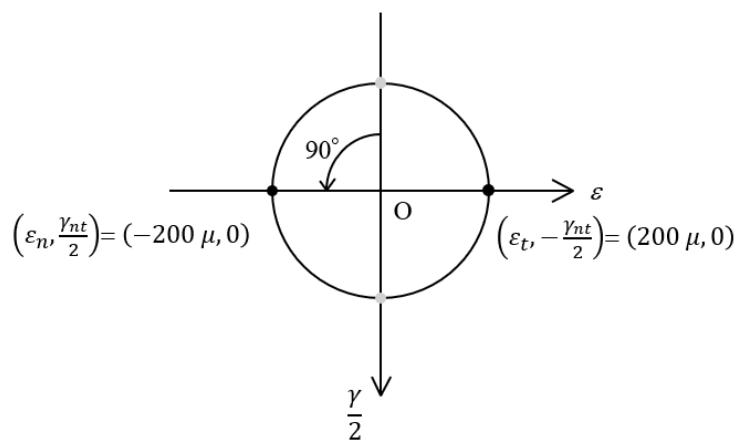


Fig.1.2.  $n$ - $t$  座標におけるモールのひずみ円

よって,  $n$ - $t$  座標におけるひずみテンソルは以下のように求められる.

$$\begin{pmatrix} \varepsilon_n & \frac{\gamma_{nt}}{2} \\ \frac{\gamma_{nt}}{2} & \varepsilon_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -200 & 0 \\ 0 & 200 \end{pmatrix} \mu \quad (1.9)$$

以上より、垂直ひずみ  $\varepsilon_n$  は(2)の結果と一致することが確認された。

(5)  $x-y$  座標系における応力テンソルからモールの応力円を描き、中心と半径を明記せよ。さらに、 $n-t$  座標系における応力テンソルを求めよ。(単位は書かなくてよい)

応力テンソルは以下のように表せる。

$$\begin{pmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} \\ \tau_{xy} & \sigma_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -\tau \\ -\tau & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -48 \\ -48 & 0 \end{pmatrix} [\text{MPa}] \quad (1.10)$$

したがって、モールの応力円は以下のように描くことができる。

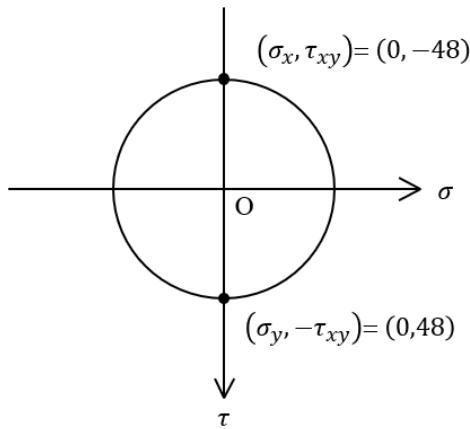


Fig.1.3.  $x-y$  座標におけるモールの応力円

モールの応力円の中心( $\sigma_c, 0$ )と半径  $r$  は以下のように求められる。

$$\sigma_c = \frac{1}{2} (\sigma_x + \sigma_y) = 0 \quad (1.11)$$

$$\begin{aligned} (\sigma_c, 0) &= (0, 0) [\text{MPa}] \\ r &= \frac{1}{2} \sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2} = 48 [\text{MPa}] \end{aligned} \quad (1.12)$$

さらに、 $n-t$  座標におけるモールの応力円は反時計回りに  $90^\circ$  回転させればよいから、以下のように描くことができる。

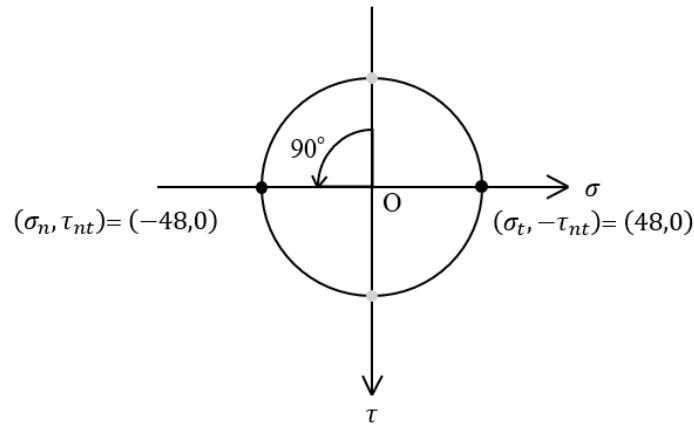


Fig.1.4.  $n$ - $t$  座標におけるモールの応力円

よって,  $n$ - $t$  座標における応力テンソルは以下のように求められる.

$$\begin{pmatrix} \sigma_n & \tau_{nt} \\ \tau_{nt} & \sigma_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -48 & 0 \\ 0 & 48 \end{pmatrix} [\text{MPa}] \quad (1.13)$$

(6) 平面応力状態下の応力-ひずみの関係式  $\varepsilon_n = \frac{1}{E}(\sigma_n - \nu\sigma_t)$  に対して, (2)で求めたひずみと, (5)で求めた応力を適用することで, 弾性体の縦弾性係数  $E$  を求めよ.

(2), (5)より, 縦弾性係数  $E$  は次のように求められる.

$$\varepsilon_n = \frac{1}{E}(\sigma_n - \nu\sigma_t) = \frac{1+\nu}{E}\sigma_n \quad (1.14)$$

$$E = \frac{1+\nu}{\varepsilon_n} \sigma_n = \frac{1+0.3}{200 \times 10^{-6}} \times 48 \times 10^{-3} = 312 [\text{GPa}] \quad (1.15)$$

[2]以下のように3方向に貼られたひずみゲージがある。各ひずみゲージによる測定値が $(\varepsilon_0, \varepsilon_{45}, \varepsilon_{90}) = (2\mu, 9\mu, 8\mu)$ 、ひずみゲージが張られた板材のヤング率が $E = 100 [MPa]$ 、ポアソン比が $\nu = 0.3$ であるとき以下の問い合わせに答えよ。

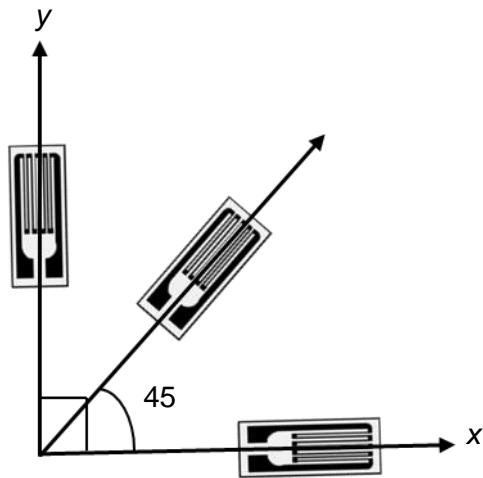


Fig.2 ひずみゲージ

- (1) 回転を用いて図2の状態のせん断ひずみを求めよ。
- (2) モールのひずみ円を描け。
- (3) 主ひずみ( $\varepsilon_1, \varepsilon_2$ )と主ひずみ方向( $\theta_1, \theta_2$ )を求めよ。但し $\varepsilon_1 > \varepsilon_2, \theta_1 > 0$ とする。
- (4) 主応力( $\sigma_1, \sigma_2$ )を求めよ。但し $\sigma_1 > \sigma_2$ とする。
- (5) この時のモールの応力円を描き、半径と中心を求めよ。

(1) 回転を用いて図 2 の状態のせん断ひずみを求めよ.

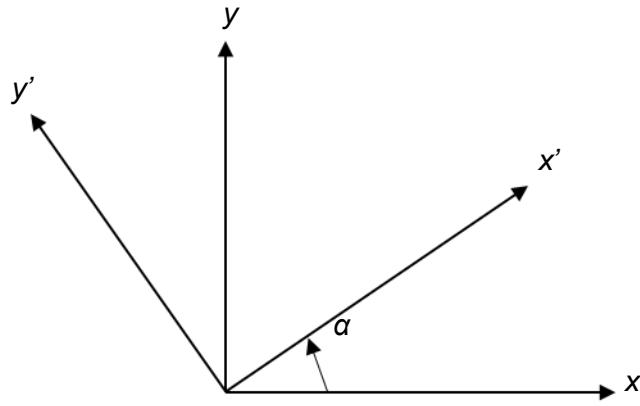


Fig.2.1 回転座標

上図のようなひずみの回転を考えると,

$$\varepsilon_x' = \varepsilon_x \cos^2 \alpha + \frac{1}{2} \gamma_{xy} \sin 2\alpha + \varepsilon_y \sin^2 \alpha \quad (1)$$

の関係式が得られる. 今,  $\varepsilon_x' = \varepsilon_{45}$ ,  $\varepsilon_x = \varepsilon_0$ ,  $\varepsilon_y = \varepsilon_{90}$ ,  $\alpha = 45^\circ$ であるので, 整理すると

$$\gamma_{xy} = 2\varepsilon_{45} - (\varepsilon_0 + \varepsilon_{90}) \quad (2)$$

よって,  $\gamma_{xy} = 8\mu$

(2) モールのひずみ円を描け.

問(1)よりひずみテンソルは

$$\begin{pmatrix} \varepsilon_x & \frac{1}{2} \gamma_{xy} \\ \frac{1}{2} \gamma_{xy} & \varepsilon_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 8 \end{pmatrix} \mu \quad (3)$$

と求まるので, モールのひずみ円は以下のようになる.

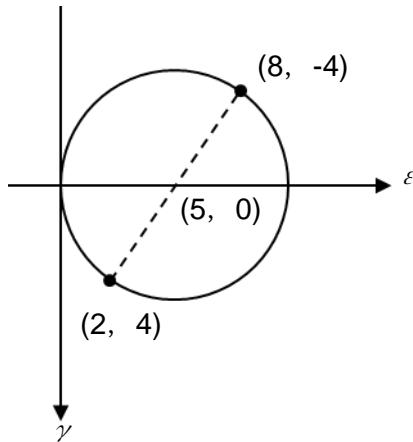


Fig.2.2 モールのひずみ円

(3) 主ひずみ( $\varepsilon_1$ ,  $\varepsilon_2$ )と主ひずみ方向を求めよ. 但し  $\varepsilon_1 > \varepsilon_2$ ,  $\theta_1 > 0$  とする.

図 2.2 よりモールのひずみ円は原点を通り, 半径 5 の円であることがわかるから

$$(\varepsilon_1, \varepsilon_2) = (10, 0)\mu \quad (4)$$

主ひずみ方向は幾何的に

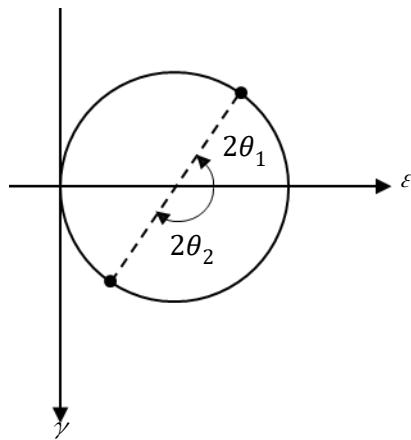


Fig.2.3 回転方向  
 $\theta_1 = 26.6^\circ, \theta_2 = -63.4^\circ$

(4) 主応力( $\sigma_1, \sigma_2$ )を求めよ. 但し $\sigma_1 > \sigma_2$ とする.

応力とひずみの関係式より

$$\begin{aligned}\sigma_1 &= \frac{E(\varepsilon_1 + \nu\varepsilon_2)}{1 - \nu^2} \\ &= \frac{100(10 + 0.3 \times 0)}{1 - 0.3^2} \mu \\ &\approx 1100 [Pa]\end{aligned}\tag{5}$$

$$\begin{aligned}\sigma_2 &= \frac{E(\varepsilon_2 + \nu\varepsilon_1)}{1 - \nu^2} \\ &= \frac{100(0 + 0.3 \times 10)}{1 - 0.3^2} \mu \\ &\approx 330 [Pa]\end{aligned}\tag{6}$$

よって主応力は

$$(\sigma_1, \sigma_2) = (1100, 330) [Pa]\tag{7}$$

(5) この時のモールの応力円を描き, 半径と中心を求めよ.

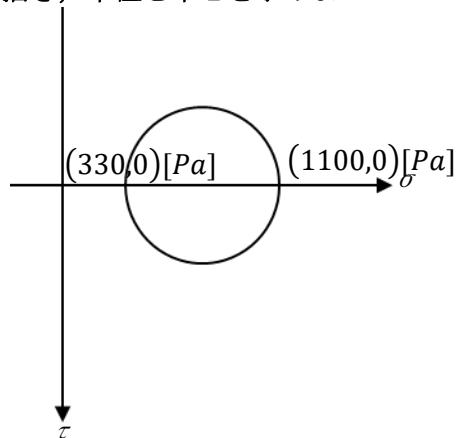


Fig.2.4 モールの応力円

半径については

$$\begin{aligned}
r &= \frac{1}{2}(\sigma_1 - \sigma_2) \\
&= \frac{1}{2}(1100 - 330) \\
&= 385[Pa]
\end{aligned} \tag{8}$$

中心については

$$\begin{aligned}
a &= \frac{1}{2}(\sigma_1 + \sigma_2) \\
&= \frac{1}{2}(1100 + 330) \\
&= 715[Pa]
\end{aligned} \tag{9}$$

より  $(715,0)[Pa]$

