

材料の力学 1 Step 3 第 10 回演習問題 (2019/7/2 実施)

- [1] 図 1 のように, 一方の端 (点 O) が壁に固定された長さ $4L$ のはりにおいて, 点 A ($x=3L$) に集中荷重 $P=2pL$ が下向き, 全体に分布荷重 p が上向きに負荷されている. はりの縦弾性係数を E , 断面 2 次モーメントを I として, 以下の問いに答えよ.

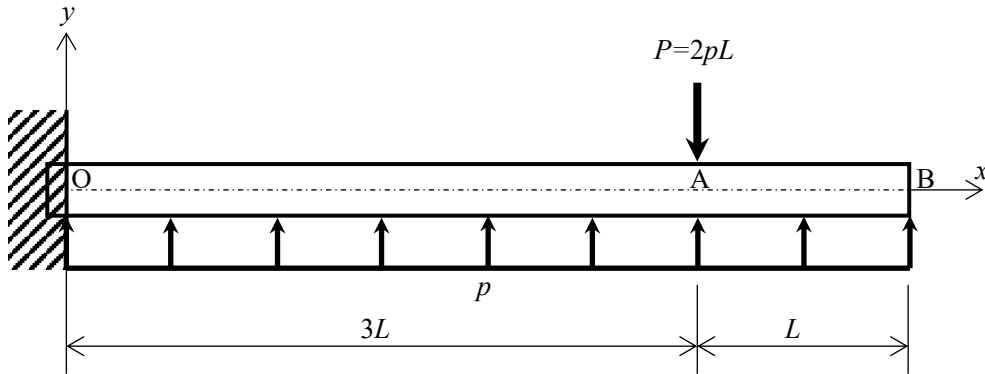


Fig. 1 壁に固定された荷重を受けるはり.

- (1) はりの FBD を描き, 点 O に作用する反力 R_0 , 反モーメント M_0 をそれぞれ求めよ.
- (2) はりに生じるせん断力 $Q(x)$, 曲げモーメント $M(x)$ をそれぞれ求め, SFD および BMD を図示せよ.
- (3) はりのたわみ角 $v'(x)$ およびたわみ $v(x)$ に関して成り立つ境界条件を 4 つ求めよ. なお, $0 \leq x \leq 3L$ でのたわみ角, たわみをそれぞれ $v_1'(x)$, $v_1(x)$ および $3L \leq x \leq 4L$ でのたわみ角, たわみをそれぞれ $v_2'(x)$, $v_2(x)$ とする.
- (4) はりのたわみ角 $v'(x)$, たわみ $v(x)$ をそれぞれ求めよ.

(1) はりの FBD を描き，点 O に作用する反力 R_o ，反モーメント M_o をそれぞれ求めよ．

はりの FBD は

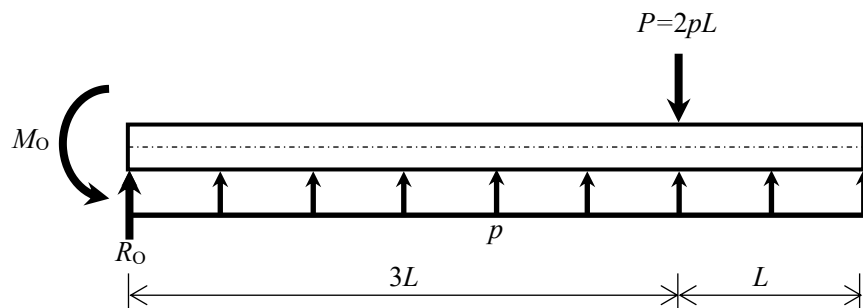


Fig 1.1 はり全体の FBD.

と表される．図 1.1 より，はり全体に関する力のつり合い式および点 O まわりのモーメントのつり合い式は

$$R_o + 4pL - P = 0 \quad (1.1)$$

$$-M_o - \int_0^{4L} pxdx + P \cdot 3L = 0 \quad (1.2)$$

$$-M_o - 8pL^2 + 3PL = 0$$

で表される．これらより，点 O に作用する反力 R_o ，反モーメント M_o は

$$\begin{aligned} R_o &= P - 4pL \\ &= 2pL - 4pL \\ &= -2pL \end{aligned} \quad (1.3)$$

$$\begin{aligned} M_o &= 3PL - 8pL^2 \\ &= 6pL^2 - 8pL^2 \\ &= -2pL^2 \end{aligned} \quad (1.4)$$

となる．

(2) はりに生じるせん断力 $Q(x)$, 曲げモーメント $M(x)$ をそれぞれ求め, SFD および BMD を図示せよ.

(i) $0 \leq x \leq 3L$ の場合

この場合の仮想断面に生じるせん断力を $Q_1(x)$, 曲げモーメントを $M_1(x)$ とする. このとき FBD を描くと以下ようになる.

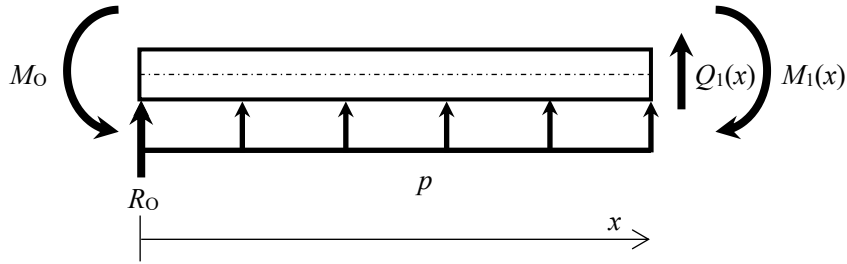


Fig. 1.2 はりの FBD ($0 \leq x \leq 3L$ の場合).

図 1.2 より, はりに関する力のつり合い式および位置 x まわりのモーメントのつり合い式は

$$Q_1(x) + R_o + px = 0 \quad (1.5)$$

$$\begin{aligned} -M_o + R_o x + \int_0^x p x dx + M_1(x) &= 0 \\ -M_o + R_o x + \frac{1}{2} p x^2 + M_1(x) &= 0 \end{aligned} \quad (1.6)$$

で表される. これらより, はりに生じるせん断力 $Q_1(x)$, 曲げモーメント $M_1(x)$ は式(1.3), 式(1.4)を踏まえると

$$\begin{aligned} Q_1(x) &= -px - R_o \\ &= -px + 2pL \end{aligned} \quad (1.7)$$

$$\begin{aligned} M_1(x) &= -\frac{1}{2} p x^2 - R_o x + M_o \\ &= -\frac{1}{2} p x^2 + 2pLx - 2pL^2 \end{aligned} \quad (1.8)$$

となる.

(ii) $3L \leq x \leq 4L$ の場合

この場合の仮想断面に生じるせん断力を $Q_2(x)$, 曲げモーメントを $M_2(x)$ とする. このとき FBD を描くと以下ようになる.

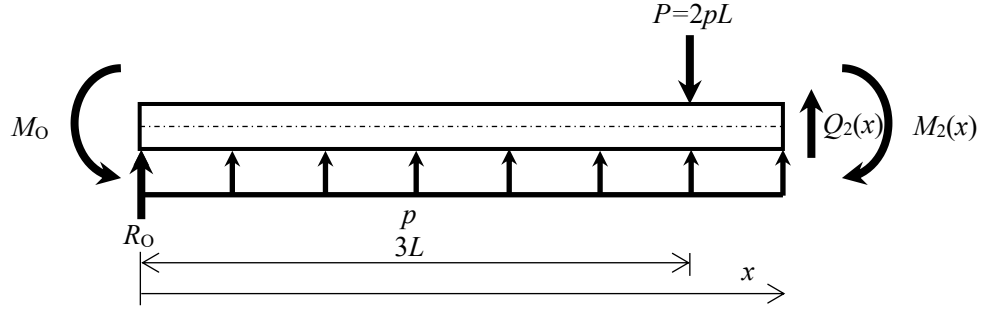


Fig. 1.3 はりの FBD ($3L \leq x \leq 4L$ の場合).

図 1.3 より, はりに関する力のつり合い式および位置 x まわりのモーメントのつり合い式は

$$Q_2(x) + R_O + px - P = 0 \quad (1.9)$$

$$\begin{aligned} -M_O + R_O x + \int_0^x pxdx - P(x-3L) + M_2(x) &= 0 \\ -M_O + R_O x + \frac{1}{2} px^2 - P(x-3L) + M_2(x) &= 0 \end{aligned} \quad (1.10)$$

で表される. これらより, はりに生じるせん断力 $Q_2(x)$, 曲げモーメント $M_2(x)$ は式(1.3), 式(1.4)を踏まえると

$$\begin{aligned} Q_2(x) &= -px + P - R_O \\ &= -px + 2pL + 2pL \\ &= -px + 4pL \end{aligned} \quad (1.11)$$

$$\begin{aligned} M_2(x) &= -\frac{1}{2} px^2 - R_O x + P(x-3L) + M_O \\ &= -\frac{1}{2} px^2 + 2pLx + 2pL(x-3L) - 2pL^2 \\ &= -\frac{1}{2} px^2 + 4pLx - 8pL^2 \end{aligned} \quad (1.12)$$

となる.

よって, はりに生じるせん断力 $Q(x)$, 曲げモーメント $M(x)$ は

$$Q(x) = \begin{cases} -px + 2pL & (0 \leq x \leq 3L) \\ -px + 4pL & (3L \leq x \leq 4L) \end{cases} \quad (1.13)$$

$$M(x) = \begin{cases} -\frac{1}{2}px^2 + 2pLx - 2pL^2 & (0 \leq x \leq 3L) \\ -\frac{1}{2}px^2 + 4pLx - 8pL^2 & (3L \leq x \leq 4L) \end{cases} \quad (1.14)$$

と表される. 以上を用いると, SFD と BMD はそれぞれ以下ようになる.

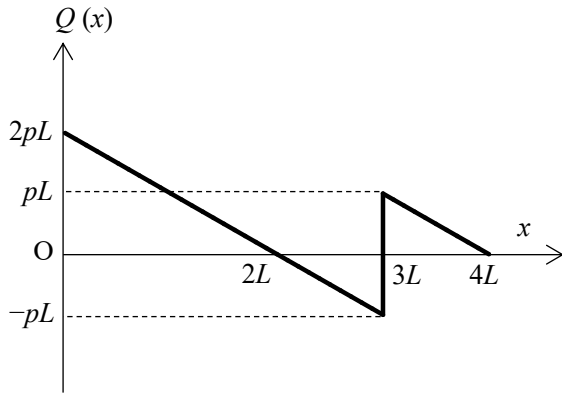


Fig 1.4 SFD

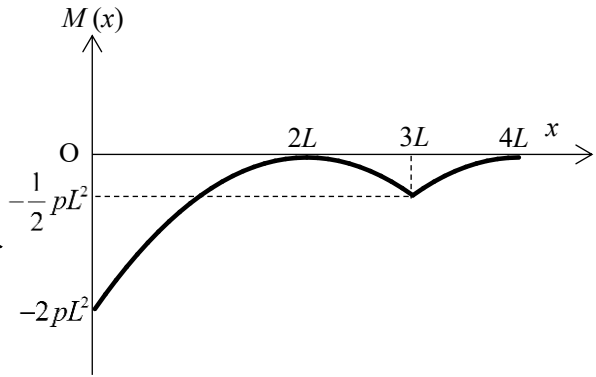


Fig 1.5 BMD

- (3) はりのたわみ角 $v'(x)$ およびたわみ $v(x)$ に関して成り立つ境界条件を 4 つ求めよ. なお, $0 \leq x \leq 3L$ でのたわみ角, たわみをそれぞれ $v_1'(x)$, $v_1(x)$ および $3L \leq x \leq 4L$ でのたわみ角, たわみをそれぞれ $v_2'(x)$, $v_2(x)$ とする.

まず, $x=0$ においてははりが壁に固定されていることから $x=0$ でのたわみ角 $v_1'(x)$, たわみ $v_1(x)$ は 0 となる. よって, 以下の 2 つの境界条件が得られる.

$$v_1'(0) = 0 \quad (1.15)$$

$$v_1(0) = 0 \quad (1.16)$$

次に, $x=3L$ においてたわみ角 $v'(x)$ およびたわみ $v(x)$ は連続である. よって, 以下の 2 つの境界条件が得られる.

$$v_1'(3L) = v_2'(3L) \quad (1.17)$$

$$v_1(3L) = v_2(3L) \quad (1.18)$$

(4) はりのたわみ角 $v'(x)$, たわみ $v(x)$ をそれぞれ求めよ.

はりのたわみに関する基礎式は

$$-EIv''(x) = M(x) \quad (1.19)$$

で表される.

(i) $0 \leq x \leq 3L$ の場合

式(1.19)に式(1.14)を代入すると以下のようになる.

$$\begin{aligned} -EIv_1''(x) &= M_1(x) \\ &= -\frac{1}{2}px^2 + 2pLx - 2pL^2 \end{aligned} \quad (1.20)$$

これを解くと

$$v_1'(x) = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6}px^3 - pLx^2 + 2pL^2x + C_1 \right) \quad (1.21)$$

$$v_1(x) = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24}px^4 - \frac{1}{3}pLx^3 + pL^2x^2 + C_1x + C_2 \right) \quad (1.22)$$

となる. ここで, 式(1.15), 式(1.16)より C_1 と C_2 を導出する.

$$\begin{aligned} v_1'(0) &= 0 \\ C_1 &= 0 \end{aligned} \quad (1.23)$$

$$\begin{aligned} v_1(0) &= 0 \\ C_2 &= 0 \end{aligned} \quad (1.24)$$

得られた C_1 , C_2 よりたわみ角 $v_1'(x)$, たわみ $v_1(x)$ は

$$v_1'(x) = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6} px^3 - pLx^2 + 2pL^2x \right) \quad (1.25)$$

$$v_1(x) = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24} px^4 - \frac{1}{3} pLx^3 + pL^2x^2 \right) \quad (1.26)$$

となる.

(ii) $3L \leq x \leq 4L$ の場合

式(1.19)に式(1.14)を代入すると以下のようになる.

$$\begin{aligned} -EIv_2''(x) &= M_2(x) \\ &= -\frac{1}{2} px^2 + 4pLx - 8pL^2 \end{aligned} \quad (1.27)$$

これを解くと

$$v_2' = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6} px^3 - 2pLx^2 + 8pL^2x + C_3 \right) \quad (1.28)$$

$$v_2 = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24} px^4 - \frac{2}{3} pLx^3 + 4pL^2x^2 + C_3x + C_4 \right) \quad (1.29)$$

となる. ここで, 式(1.17), 式(1.18)より C_3 と C_4 を導出する.

$$\begin{aligned} v_1'(3L) &= v_2'(3L) \\ \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6} p(3L)^3 - pL(3L)^2 + 2pL^2(3L) \right) \\ &= \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6} p(3L)^3 - 2pL(3L)^2 + 8pL^2(3L) + C_3 \right) \end{aligned} \quad (1.30)$$

$$C_3 = -9pL^3$$

$$v_1'(3L) = v_2'(3L)$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24} p(3L)^4 - \frac{1}{3} pL(3L)^3 + pL^2(3L)^2 \right) \\ = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24} p(3L)^4 - \frac{2}{3} pL(3L)^3 + 4pL^2(3L)^2 + C_3(3L) + C_4 \right) \end{aligned} \quad (1.31)$$

$$C_4 = 9pL^4$$

となる．得られた C_3 , C_4 よりたわみ角 $v_2'(x)$, たわみ $v_2(x)$ は

$$v_2' = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6} px^3 - 2pLx^2 + 8pL^2x - 9pL^3 \right) \quad (1.32)$$

$$v_2 = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24} px^4 - \frac{2}{3} pLx^3 + 4pL^2x^2 - 9pL^3x + 9pL^4 \right) \quad (1.33)$$

となる．

よって，はりのたわみ角 $v'(x)$, はりのたわみ $v(x)$ は

$$v'(x) = \begin{cases} \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6} px^3 - pLx^2 + 2pL^2x \right) & (0 \leq x \leq 3L) \\ \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{6} px^3 - 2pLx^2 + 8pL^2x - 9pL^3 \right) & (3L \leq x \leq 4L) \end{cases} \quad (1.34)$$

$$v(x) = \begin{cases} \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24} px^4 - \frac{1}{3} pLx^3 + pL^2x^2 \right) & (0 \leq x \leq 3L) \\ \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{24} px^4 - \frac{2}{3} pLx^3 + 4pL^2x^2 - 9pL^3x + 9pL^4 \right) & (3L \leq x \leq 4L) \end{cases} \quad (1.35)$$

となる．

- [2] 図 2 のように，両端を単純支持された直径 d ，長さ $4L$ の円形断面を持つはり OA において，点 B ($x=L$)，点 D ($x=3L$) に集中荷重 $2P$ がそれぞれ下向き，点 C ($x=2L$) に集中荷重 P が上向きに負荷されている．丸棒の縦弾性係数を E として，以下の問いに答えよ．

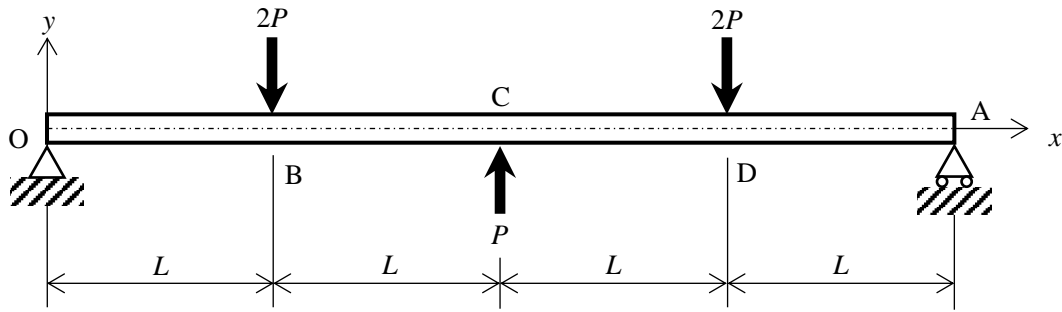


Fig. 2 両端を単純支持された荷重を受けるはり．

- (1) はりの断面 2 次モーメント I_z を求めよ．

以下の問題では，はりの断面 2 次モーメントを I として解答せよ．

- (2) 対称性を利用して点 O, A に作用する反力 R_O , R_A を求め，はり全体の SFD, BMD を図示せよ．
- (3) 点 O におけるたわみ v_O ，点 C におけるたわみ角 v'_C を求めよ．
- (4) はりのたわみ角 $v'(x)$ ，たわみ $v(x)$ を求め，点 C におけるたわみ v_C を求めよ．ただし，求めるはりのたわみ角 $v'(x)$ ，たわみ $v(x)$ は対称性を考慮し $0 \leq x \leq 2L$ の範囲でよい．

(1) はりの断面 2 次モーメント I_z を求めよ.

図 2.1 に示す円形断面のはりについて, z 軸に関する断面 2 次モーメントを求める.

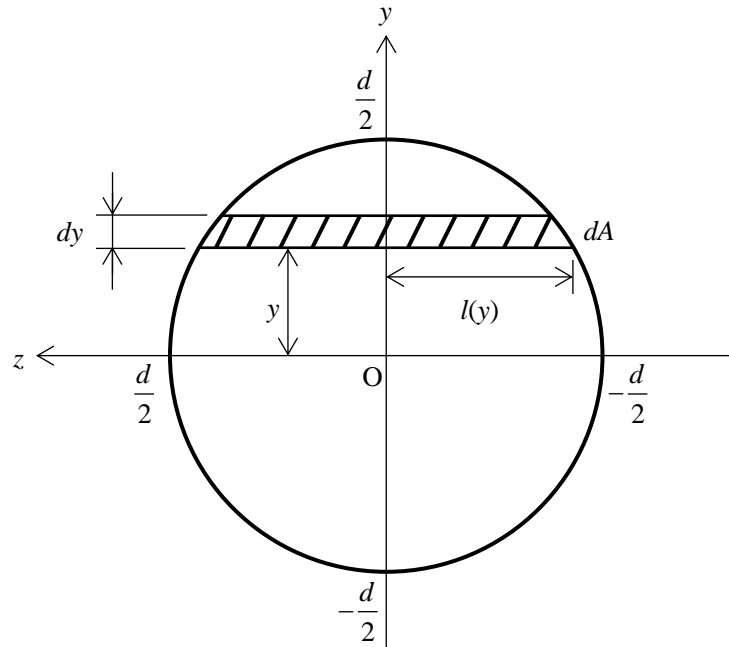


Fig. 2.1 はりの断面.

dA と dy について

$$\begin{aligned} dA &= 2l(y)dy \\ &= 2\sqrt{\frac{d^2}{4} - y^2}dy \end{aligned} \quad (2.1)$$

が成り立ち,

$$y = \frac{d}{2} \sin \theta \quad (2.2)$$

とすると

$$dy = \frac{d}{2} \cos \theta d\theta \quad (2.3)$$

$$dA = \frac{d^2}{2} \cos^2 \theta d\theta \quad (2.4)$$

となり，積分区間は

$$0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2} \quad (2.5)$$

となる．式(2.2)，式(2.4)，式(2.5)を用いて断面二次モーメント I_z を計算すると

$$\begin{aligned} I_z &= \int_A y^2 dA \\ &= 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} y^2 \cdot \frac{d^2}{2} \cos^2 \theta d\theta \\ &= \frac{d^4}{4} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^2 \theta \cos^2 \theta d\theta \\ &= \frac{\pi d^4}{64} \end{aligned} \quad (2.6)$$

と求められる．

- (2) 対称性を利用して点 O，A に作用する反力 R_O ， R_A を求め，はり全体の SFD，BMD を図示せよ．

はり全体の FBD を以下の図 2.1 に示す．

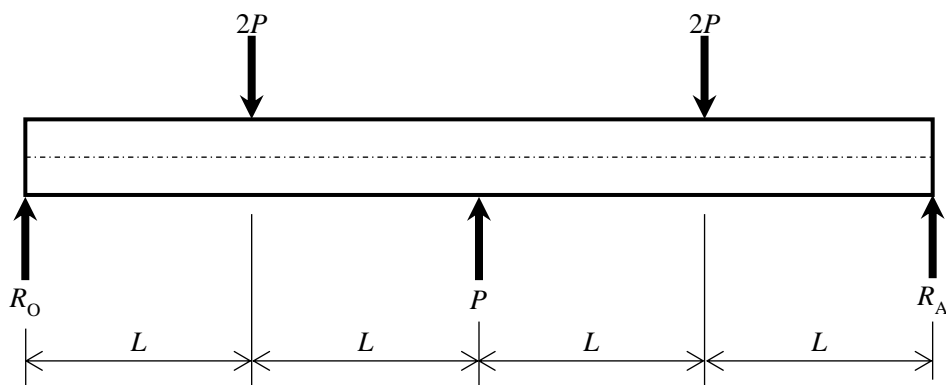


Fig 2.1 はり全体の FBD.

力のつり合い式より

$$R_O - 2P + P - 2P + R_A = 0 \quad (2.7)$$

$$R_O + R_A = 3P \quad (2.8)$$

である．対称性より $R_O = R_A$ であるから

$$R_O = R_A = \frac{3}{2}P \quad (2.9)$$

となる．

以下，位置 x におけるせん断力を $Q(x)$ ，モーメントを $M(x)$ として場合分けをする．

(i) $0 \leq x \leq L$ の場合

FBD は図 2.2 のようになる．

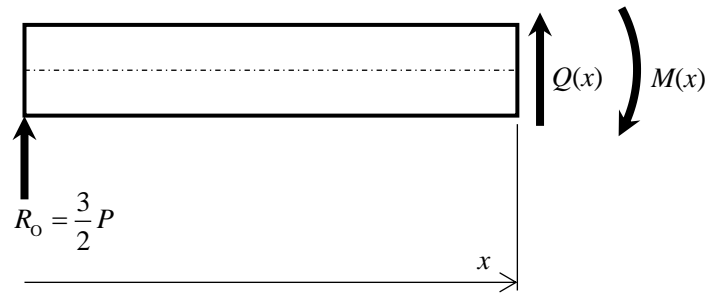


Fig. 2.2 FBD ($0 \leq x \leq L$) .

はりについて力のつり合い式，位置 x まわりのモーメントのつり合い式を立てると

$$\frac{3}{2}P + Q(x) = 0 \quad (2.10)$$

$$\frac{3}{2}Px + M(x) = 0 \quad (2.11)$$

となり，せん断力 $Q(x)$ ，モーメント $M(x)$ はそれぞれ

$$Q(x) = -\frac{3}{2}P \quad (2.12)$$

$$M(x) = -\frac{3}{2}Px \quad (2.13)$$

となる.

(ii) $L \leq x \leq 2L$ の場合

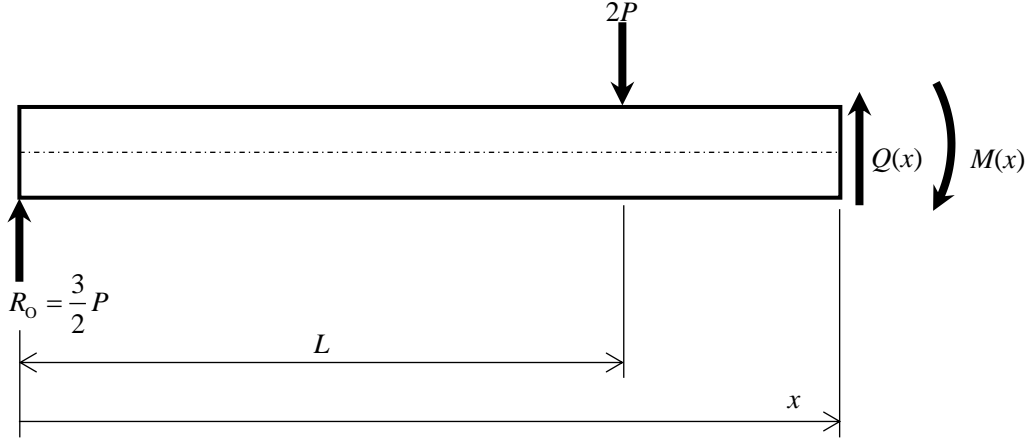


Fig 2.3 FBD ($L \leq x \leq 2L$).

(i)同様に力のつり合い式, 位置 x まわりのモーメントのつり合い式を立てると

$$\frac{3}{2}P - 2P + Q(x) = 0 \quad (2.14)$$

$$\frac{3}{2}Px - 2P(x - L) + M(x) = 0 \quad (2.15)$$

となり, せん断力 $Q(x)$, モーメント $M(x)$ はそれぞれ

$$Q(x) = \frac{P}{2} \quad (2.16)$$

$$M(x) = \frac{1}{2}Px - 2PL \quad (2.17)$$

となる.

せん断力 $Q(x)$ について, はりの中央である C 点に荷重が付加されていることから SFD は線対称にはならないため, $2L \leq x \leq 3L$, $3L \leq x \leq 4L$ の範囲に関しても求める.

(iii) $2L \leq x \leq 3L$ の場合

FBD を以下の図 2.4 に示す.

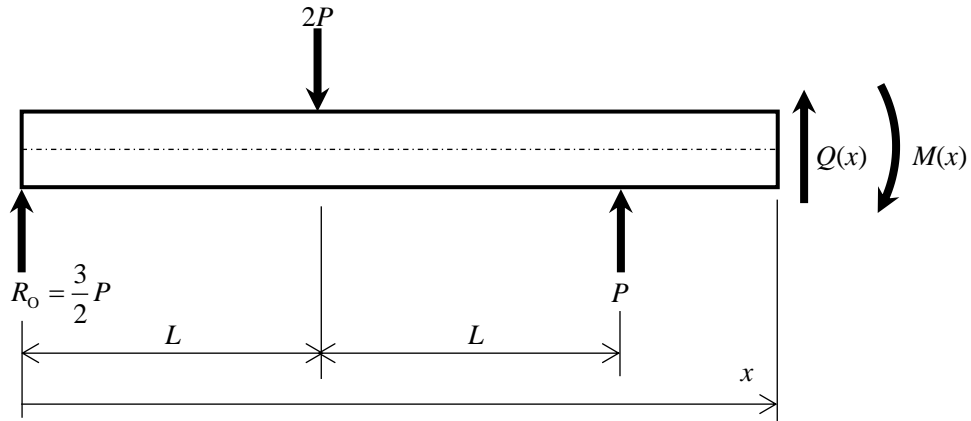


Fig. 2.4 FBD ($2L \leq x \leq 3L$) .

はりについて力のつり合い式を立てると

$$\frac{3}{2}P - 2P + P + Q(x) = 0 \quad (2.18)$$

となり，せん断力 $Q(x)$ は

$$Q(x) = -\frac{1}{2}P \quad (2.19)$$

と求められる．

(iv) $3L \leq x \leq 4L$ の場合

FBD を以下の図 2.5 に示す．

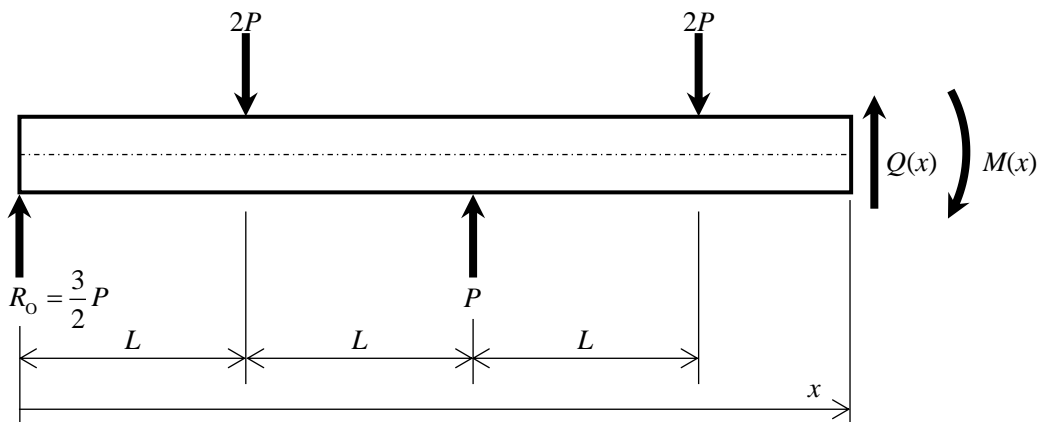


Fig. 2.5 FBD ($3L \leq x \leq 4L$) .

はりについて力のつり合い式を立てると

$$\frac{3}{2}P - 2P + P - 2P + Q(x) = 0 \quad (2.20)$$

となり，せん断力 $Q(x)$ は

$$Q(x) = \frac{3}{2}P \quad (2.21)$$

と求められる．

以上より，BMD について対称性を考慮すると SFD，BMD はそれぞれ以下に示す図 2.6，図 2.7 のようになる．

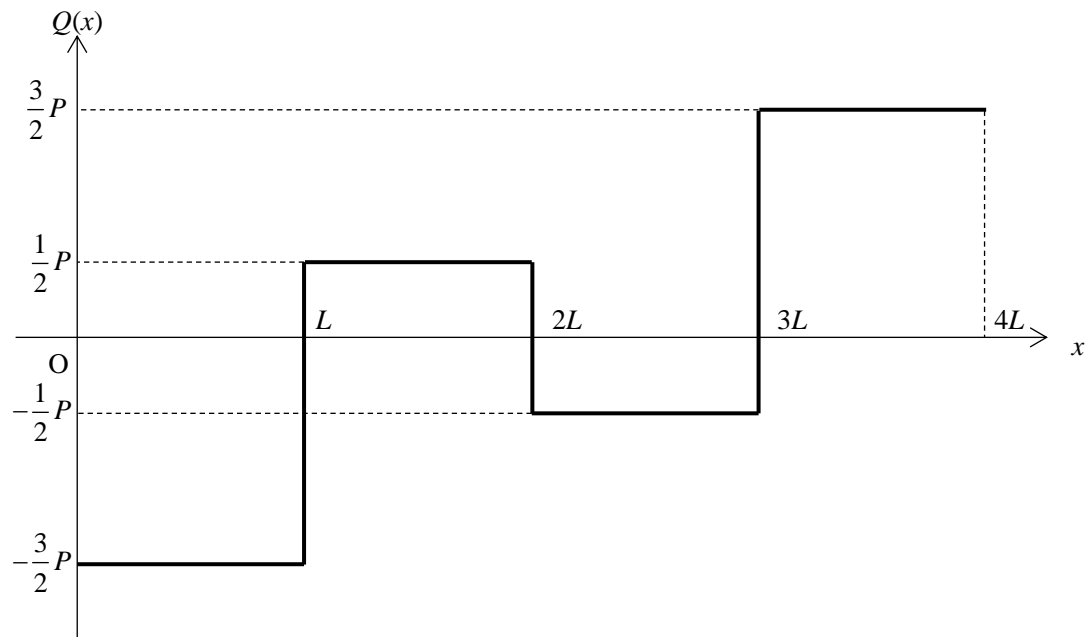


Fig. 2.6 SFD.

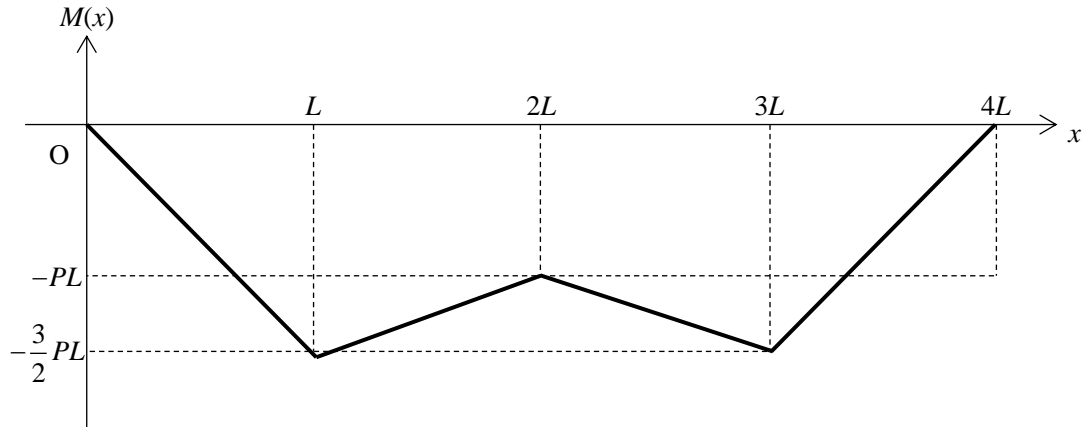


Fig. 2.7 BMD.

図 2.6 より荷重がはりに対称に付加された場合，SFD は点対称となる．

(3) 点 O におけるたわみ v_0 ，点 C におけるたわみ角 v'_c を求めよ．

点 O においてはりは単純支持されているため，たわみ v_0 は

$$v_0 = 0 \quad (2.22)$$

を満たす．また，点 C に関してはりは対称であるため，たわみ角 v'_c は

$$v'_c = 0 \quad (2.23)$$

となる．

(4) $0 \leq x \leq 2L$ の範囲ではりのたわみ $v(x)$ ，たわみ角 $v'(x)$ を求め，点 C におけるたわみ v_c を求めよ．

OB 間のたわみ角およびたわみをそれぞれ $v'_1(x)$ ， $v_1(x)$ ，BC 間のたわみ角およびたわみをそれぞれ $v'_2(x)$ ， $v_2(x)$ とする．たわみの基礎式は

$$-EIv''(x) = M(x) \quad (2.24)$$

と表される． $0 \leq x \leq L$ の場合，式(2.10)を式(2.21)に代入し

$$-EIv''_1(x) = -\frac{3}{2}Px \quad (2.25)$$

となる．これを積分することで

$$v_1'(x) = \frac{1}{EI} \left(\frac{3}{4} Px^2 + C_1 \right) \quad (2.26)$$

$$v_1(x) = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{4} Px^3 + C_1 x + C_2 \right) \quad (2.27)$$

と求められる． $L \leq x \leq 2L$ の場合，式(2.14)を式(2.21)に代入し

$$-EIv_2''(x) = \frac{1}{2} Px - 2PL \quad (2.28)$$

となる．これを積分して

$$v_2'(x) = \frac{1}{EI} \left(-\frac{1}{4} Px^2 + 2PLx + C_3 \right) \quad (2.29)$$

$$v_2(x) = \frac{1}{EI} \left(-\frac{1}{12} Px^3 + PLx^2 + C_3 x + C_4 \right) \quad (2.30)$$

となる．

ここで，式(2.19)，(2.20)より

$$v_1(0) = \frac{1}{EI} \left(\frac{1}{4} P \cdot 0 + C_1 \cdot 0 + C_2 \right) = 0 \quad (2.31)$$

$$\therefore C_2 = 0$$

$$v_2'(2L) = \frac{1}{EI} \left(-\frac{1}{4} P \cdot (2L)^2 + 2PL \cdot 2L + C_3 \right) = 0 \quad (2.32)$$

$$\therefore C_3 = -3PL^2$$

となる．また，点 B においてはりは連続であるため

$$v_1'(L) = v_2'(L) \quad (2.33)$$

$$v_1(L) = v_2(L) \quad (2.34)$$

が成り立つことから式(2.28)，(2.29)を踏まえると

$$\begin{aligned}
v_1'(L) &= v_2'(L) \\
\frac{1}{EI} \left(\frac{3}{4} PL^2 + C_1 \right) &= \frac{1}{EI} \left(-\frac{1}{4} PL^2 + 2PL^2 - 3PL^2 \right) \\
C_1 &= -2PL^2
\end{aligned} \tag{2.35}$$

$$\begin{aligned}
v_1(L) &= v_2(L) \\
\frac{1}{EI} \left(\frac{1}{4} PL^3 - 2PL^3 \right) &= \frac{1}{EI} \left(-\frac{1}{12} PL^3 + PL^3 - 3PL^3 + C_4 \right) \\
C_4 &= \frac{1}{3} PL^3
\end{aligned} \tag{2.36}$$

と求められる.

以上より, $0 \leq x \leq 2L$ の範囲におけるはりのたわみ角 $v'(x)$, たわみ $v(x)$ は

$$v'(x) = \begin{cases} \frac{P}{EI} \left(\frac{3}{4} x^2 - 2L^2 \right) & (0 \leq x \leq L) \\ \frac{P}{EI} \left(-\frac{1}{4} x^2 + 2Lx - 3L^2 \right) & (L \leq x \leq 2L) \end{cases} \tag{2.37}$$

$$v(x) = \begin{cases} \frac{P}{EI} \left(\frac{1}{4} x^3 - 2L^2 x \right) & (0 \leq x \leq L) \\ \frac{P}{EI} \left(-\frac{1}{12} x^3 + Lx^2 - 3L^2 x + \frac{1}{3} L^3 \right) & (L \leq x \leq 2L) \end{cases} \tag{2.38}$$

となる. 点 C におけるたわみ v_C は

$$\begin{aligned}
v(2L) &= \frac{P}{EI} \left(-\frac{1}{12} (2L)^3 + L \cdot (2L)^2 - 3L^2 \cdot 2L + \frac{1}{3} L^3 \right) \\
&= -\frac{7PL^3}{3EI}
\end{aligned} \tag{2.39}$$

と求められる.

補足

(i) (1)の別解

はりの断面について z 軸が図心を通るため、断面 2 次モーメント I_y , I_z と断面 2 次極モーメント I_p との間に以下の関係が成り立つ.

$$\begin{aligned} I_p &= \int_A r^2 dA \\ &= \int_A (y^2 + z^2) dA \\ &= \int_A y^2 dA + \int_A z^2 dA \\ &= I_y + I_z \end{aligned} \tag{2.A-1}$$

はりの断面は円形であるので

$$\begin{aligned} I_y &= I_z \\ I_z &= \frac{1}{2} I_p \end{aligned} \tag{2.A-2}$$

が成り立つ. よって断面 2 次モーメント I_z は

$$\begin{aligned} I_z &= \frac{1}{2} I_p \\ &= \frac{1}{2} \int_A r^2 dA \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{\frac{d}{2}} r^2 \cdot 2\pi r dr \\ &= \frac{\pi d^4}{64} \end{aligned} \tag{2.A-3}$$

と求められる.

(iii) たわみの図示

$v(x)$ について, $v_1(x)$, $v_2(x)$ より対称性を考慮し, 以下の図 2.A-2 に示す.

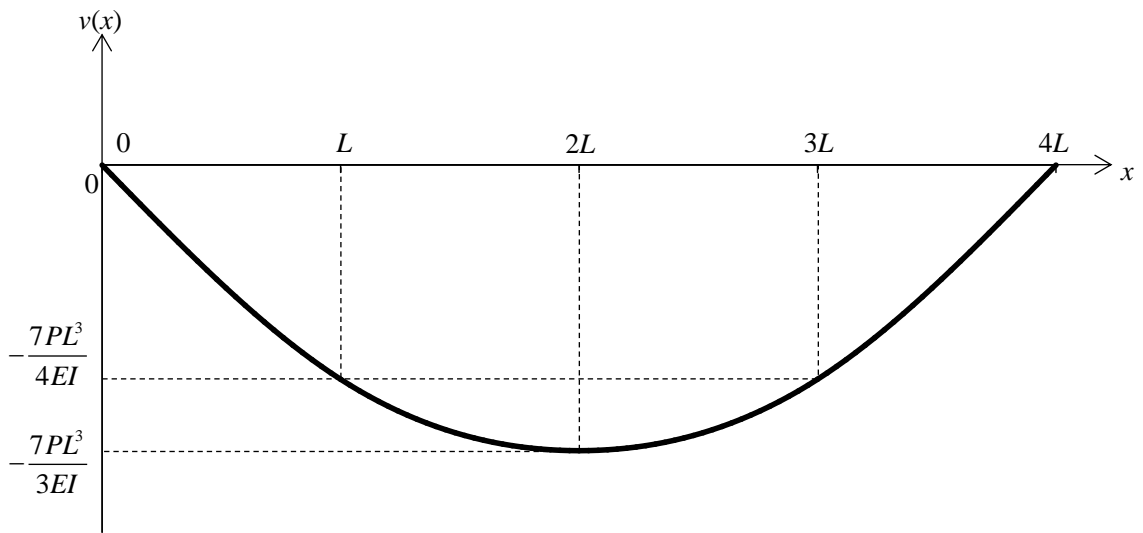


Fig. 2.A-2 はりのたわみ.